

servo

Platí pro všechny typy PICAXE kromě 08 a 18. Některé parametry příkazu je ale možno použít pouze u PICAXE řady X2

Syntaxe:

SERVO pin, pulse

SERVO pin, OFF

SERVO [preload], pin, pulse (pouze pro PICAXE řady X2)

Pin – konstanta, označující I/O kontakt

Pulse – proměnná nebo konstanta datového typu byte v rozsahu (75 až 225), určující polohu serva

Preload – časová konstanta, zvyšující opakovací kmitočet řídicích pulzů (pouze pro PICAXE řady X2)

Popis:

Příkaz na pinu generuje pulsy ovládající modelářské servo. Pulsy jsou generovány nezávisle na běhu programu, dokud není příkaz ukončen příkazem SERVO pin, OFF. Příkaz funguje správně při taktovací frekvenci 4 a 16 MHz.

Po inicializaci používejte k nastavování pozice serva příkaz servopos.

Příkaz bude okamžitě zastaven při použití příkazu high, nebo low na daném pinu.

Příkaz bude pozastaven po dobu provádění příkazů serin, serout, sertxd, debug, apod.

Aby se předešlo možnému rušení, servo by mělo být napájeno samostatným zdrojem, poskytujícím správné napětí a dostatečný proud.

Související příkazy:

- servopos

Příklad:

Přesun serva mezi dvěma pozicemi.

```
init:
```

```
servo 4,150      ; inicializace serva + středová poloha
```

```
main:
```

```
servopos 4,100   ; přesun do jedné pozice
```

```
pause 2000      ; čekej 2 s
```

```
servopos 4,200   ; přesun do druhé pozice
```

```
pause 2000      ; čekej 2 s
```

```
goto main       ; zpět na „main“
```